

тенсивности колебаний в резонаторе в  $Q$  раз сильнее, чем изменение потерь, расширяющее или сужающее резонансную кривую за счет изменения добротности. Входная проводимость также мало чувствительна к нелинейным потерям самим по себе (см. первый член в числителе формулы (3)), но за счет возникающего детектирования происходит вариация напряжения смещения на диоде, что ведет к изменению резонансной частоты модулятора, а следовательно, и амплитуды напряжения на диоде. Этот эффект является результатом совместного действия нелинейной емкости и нелинейной проводимости параметрического диода (произведение  $m_1 M_1$  во втором слагаемом числителя (3')). Цель обратной связи через детектирование будет замкнута лишь при наличии расстройки ( $\xi_0 \neq 0$ ), ибо только в этом случае амплитуда колебаний в контуре меняется с изменением смещения на диоде. Обратная связь будет положительной (во входную цепь будет вноситься отрицательная проводимость) при работе на том склоне резонансной кривой ( $\xi_0 > 0$ ), который обеспечивает подталкивание вариации смещения на диоде, вызываемой входным сигналом.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Engelbrecht R. S. PIRE, 50, 3, 312, 1962.
2. Трифонов В. И., «Радиотехника и электроника», 8, 9, 1637, 1963.
3. Howson D. P., Szerlip A. Radio and Electronic Eng., 27, 6, 425, 1964.
4. Белов А. А., Карасев М. Д. «Вопросы радиоэлектроники», общетехническая, 7, 130, 1965.
5. Анго А. Математика для электро- и радионинженеров. М., ИЛ., 1965.

Поступила в редакцию  
16. 2 1966 г.

Кафедра  
физики колебаний

Ю. И. КУЗНЕЦОВ

УДК 531.391

### О ПРИБЛИЖЕННОМ ИССЛЕДОВАНИИ КОЛЕБАТЕЛЬНЫХ ПЕРЕХОДНЫХ ПРОЦЕССОВ В НЕЛИНЕЙНЫХ АВТОМАТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ МЕТОДОМ ТРАЕКТОРИЙ КОРНЕЙ

Для класса нелинейных автоматических систем с одной нелинейностью, линейная часть которых обладает фильтровыми свойствами [1], колебательные переходные процессы для координаты, входящей под знак нелинейности, в первом приближении часто могут быть описаны в виде затухающей или расходящейся синусоиды с медленно меняющимися во времени показателями затухания и частотой [1]:

$$x \approx a \sin \psi, \quad (1)$$

$$\frac{da}{dt} = a\delta, \quad \omega = \frac{d\psi}{dt}, \quad (2)$$

где  $x$  — координата, входящая под знак нелинейности,  $a$  — амплитуда координаты  $x$ ,  $\delta$  и  $\omega$  — медленно меняющиеся функции времени.

Для этой формы решения (1—2) нелинейную функцию  $f(x)$  можно заменить с помощью принципа гармонического баланса эквивалентной линейной. Гармоническая линеаризация нелинейности в этом случае основывается на обобщении асимптотического метода Крылова — Боголюбова на колебательные затухающие (или расходящиеся) процессы [2]. Если нелинейная функция  $f(x)$  однозначна и нечетносимметрична, то формула для гармонической линеаризации имеет вид [1]

$$f(x) = q(a)x, \quad (3)$$

$$q(a) = \frac{1}{\pi a} \int_0^{2\pi} f(a \sin \psi) \sin \psi d\psi. \quad (4)$$

В этом случае линеаризованное характеристическое уравнение, описывающее колебательный переходный процесс для координаты,  $X$  можно привести к виду [1]

$$\Phi_n(p) + q(a)\Psi_m(p) = 0, \quad (5)$$

где  $\Phi_n(p)$  и  $\Psi_m(p)$  — полиномы  $p$  степени  $n$  и  $m$  соответственно ( $n \geq m$ ) с действительными коэффициентами.  $\Phi_n(p)$  и  $\Psi_m(p)$  определяются линейной частью системы.

Очевидно, что решение для переходного процесса в виде (1—2) можно искать только тогда, когда можно выделить пару доминирующих комплексно-сопряженных корней линеаризованного уравнения (5), остающуюся таковой в течение переходного процесса. Доминирующими называются корни, дающие основной вклад в переходный процесс. Известно [3], что таковыми являются корни, показатель затухания которых по абсолютной величине много меньше затухания остальных корней.

Чтобы найти приближенное решение для переходного процесса, необходимо найти зависимости  $\delta(a)$  и  $\omega(a)$  для доминирующей пары комплексно-сопряженных корней уравнения (5). Если эти зависимости найдены, то при начальных условиях  $a = a_0$  и  $\psi = \psi_0$  при  $t = 0$   $a(t)$  и  $\psi(t)$  находятся из уравнений

$$\int_{a_0}^a \frac{da}{a\delta(a)} = t, \quad \psi = \int_0^t \omega(a) dt + \psi_0, \quad a = a(t) \quad (6)$$

и строится колебательный переходный процесс:

$$x(t) = a(t) \sin \psi(t). \quad (7)$$

Решение уравнений (6) по известным  $\delta(a)$  и  $\omega(a)$  можно выполнить графически [4].

Чтобы убедиться в существовании доминирующей пары комплексно-сопряженных корней уравнения (5) и построить необходимые зависимости  $\delta(a)$  и  $\omega(a)$  для этой пары корней, если такая пара корней существует, воспользуемся методом траекторий корней [5].

Формально, отвлекаясь от зависимости  $q(a)$ , построим траектории корней линеаризованного уравнения (5) на плоскости собственных частот  $p = \delta + i\omega$ , считая  $q$  свободным параметром, допускающим изменение от 0 до  $+\infty$ . При этом имеет место однозначное соответствие положения корней уравнения (5) на построенных траекториях любому значению  $0 \leq q \leq +\infty$  [5]. Затем для интересующей нас нелинейности построим график  $q(a)$ , воспользовавшись формулой (4). Из графика  $q(a)$  для любого значения  $a^*$  определяется соответствующее значение  $q^* = q(a^*)$ . Затем на графике траекторий корней найденному  $q^*$  находится положение корней уравнения (5). Полученное положение корней на  $p$ -плоскости ( $p = \delta + i\omega$ ) определит соответствующие данной амплитуде  $a^*$  значения затухания и частоты для всех корней уравнения (5). Указанным способом по точкам графически строятся зависимости  $\delta_k(a)$  и  $\omega_k(a)$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ) для всех корней уравнения (5). Из графика траекторий корней и полученных зависимостей  $\delta_k(a)$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ) легко определить возможность выделения доминирующей пары комплексно-сопряженных корней уравнения (5) и проследить, остается ли эта пара корней доминирующей в интересующей нас области амплитуд переходного процесса. Если существует доминирующая пара комплексно-сопряженных корней уравнения (5), которая остается таковой для интересующей нас области амплитуд переходного процесса (и для этой пары корней  $\delta(a)$  и  $\omega(a)$  являются медленно-меняющимися функциями амплитуды), то решение для колебательного переходного процесса можно искать в виде (1—2). Необходимые для построения переходного процесса  $\delta(a)$  и  $\omega(a)$  определяются доминирующей парой комплексно-сопряженных корней.

Таким образом, построение траекторий корней линеаризованного характеристического уравнения системы (5) и графика  $q(a)$  позволяет оценить возможность приближенного исследования колебательных переходных процессов в нелинейных автоматических системах с одной однозначной нечетно-симметричной нелинейностью, линейная часть которых допускает гармоническую линеаризацию нелинейности. В случае такой возможности метод траекторий корней позволяет найти зависимости  $\delta(a)$  и  $\omega(a)$  для доминирующей пары комплексно-сопряженных корней линеаризованного характеристического уравнения системы. Последние достаточны для построения колебательного переходного процесса.

В заключение автор выражает признательность проф. К. Ф. Теодорчику и доц. Г. А. Бендрикову за обсуждение результатов работы.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Попов Е. П., Пальтов И. П. Приближенные методы исследования нелинейных автоматических систем. М., Физматгиз, 1960.
2. Попов Е. П. ДАН СССР, **111**, № 2, 1956.
3. Гарднер М. Ф., Бэрнс Дж. Переходные процессы в линейных системах. М., Гостехиздат, 1949.
4. Попов Е. П. «Изв. АН СССР», отдел техн. наук, № 9, 1966.
5. Бендриков Г. А., Теодорчик К. Ф. Траектории корней линейных автоматических систем. М., «Наука», 1964.

Поступила в редакцию  
9. 2 1966 г.

Кафедра  
физики колебаний