фили среднеквадратичных значений пульсаций продольной $\sqrt{\overline{u'^2}}$ $\sqrt{\omega^{\prime\,^2}}$ компонент скорости течения по данным [7]. вертикальной Причем кривые 1 получены путем обработки без применения фильтра, а кривые 2 — с применением фильтра типа «скользящее среднее». Авторы [7] делают вывод о сохранении формы профилей величин $V \overline{u'^2}$ и $V \overline{w'^2}$. Тогда можно предположить, что функция $w_0(z)$ будет такой, как показано на рис. 3. Абсолютные величины можно оценить из данных [1]. Из наличия вблизи $z=h_{\pi}$ точки перегиба и максимума функции \tilde{w}_0 следует, что w_1 (h_a) < 0. Если предположить, что функция $\widetilde{w_0}$ непрерывна вблизи дна, то вследствие существования ламинарного подслоя вблизи него можно положить w_0 (0) = 0. Тогда, проинтегрировав соотношение (7) по z от 0 до $h_{\rm g}$, получим комплексное уравнение для ω и k, из которого следует

$$\omega = \frac{k\overline{u}(h_{\mathfrak{n}})\,\widetilde{w}_{0}'(h_{\mathfrak{n}}) - k\widetilde{w}_{0}(h_{\mathfrak{n}})\overline{u}'(h_{\mathfrak{n}}) - k^{3}\int\overline{u}\,\widetilde{w}_{0}dz}{\widetilde{w}_{0}'(h_{\mathfrak{n}}) + k^{2}\int\widetilde{w}_{0}dz}.$$
(8)

Данные [1] позволяют предположить, что наблюдаемые когерентные образования устойчивы (т. е. ω и k действительные). Поэтому величину k можно оценить из соотношения

$$k^{2} = \widetilde{w}_{0}(h_{\pi}) / \int \widetilde{w}_{0} dz.$$
(9)

Используя (8) и (9), получим $\omega = 5 \cdot 10^{-3}$ рад/с. Таким образом, можно сделать вывод, что предположение о роли когерентных структур в формировании структуры верхней контактной зоны течения не противоречит результатам экспериментов.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

[1] Самолюбов Б. И., Пыркин А. Ю. Вестн. Моск. ун-та. Физ. Астрон., 1982, 23, № 6, с. 32. [2] Великанов М. А. Русловой процесс. (Основы теории). М.: Физматгиз, 1958. [3] Пыркин Ю. Г., Петров В. П., Самолюбов Б. И. Гидротехн. строительство, 1977, № 4, с. 9. [4] Репик Е. У., Соседко Ю. П. Сб. тр. III Всесоюз. семинара по моделям механики сплошной среды. Л., 1975, с. 7. [5] Монин А. С., Яглом А. М. Статистическая гидромеханика. Ч. 1. М.: Наука, 1965 [6] Пыркин А. Ю. Вестн. Моск. ун-та. Физ. Астрон., 1984, 25, № 1, с. 90. [7] Пыркин Ю. Г., Кузнецов А. А. Деп. ВИНИТИ № 847-78. М., 1978.

Поступила в редакцию 14.12.83

۶

ВЕСТН. МОСК. УН-ТА. СЕР. 3. ФИЗИКА. АСТРОНОМИЯ, 1984, т. 25, № 5

УДК 550.388.2

ДИФФУЗИЯ ЛУЧА В «ЛИНЕЙНОМ» ИОНОСФЕРНОМ СЛОЕ

В. Д. Гусев, О. К. Власова

(кафедра общей физики и волновых процессов)

Возможность описания рассеяния луча с помощью уравнения Эйнштейна—Фокксра в среде в среднем однородной со случайными флуктуациями показателя преломления подробно рассмотрена в работе [1]. Развитая там методика применяется в настоящей работе для среды с регулярным градиентом показателя преломления. Решение такой задачи представляет интерес, например, для ионосферного распространения радиоволн. Ниже рассмотрен случай наклонного падения волны на слой.

В работе [2] решена задача о распространении луча в среде со случайными неоднородностями и регулярным градиентом при наклонном распространении, но используемое там уравнение Эйнштейна— Фоккера записывалось на основании аналогии процесса рассеяния лууа с броуновским движением. Существует, однако, фактор, ограничивающий эту аналогию и состоящий в том, что случайная сила, вызывающая броуновское движение, является функцией времени с малым радиусом корреляции по t (δ-коррелированность случайной силы — необходимое условие того, что процесс марковский), а флуктуации показателя преломления, играющие роль случайной силы в процессе рассеяния луча, представляют собой случайное поле $\mu(\mathbf{r})$ и явно не зависят от длины дуги l, выполняющей роль времени в процессе рассеяния луча.

Таким образом, чтобы говорить о малом раднусе корреляции флуктуаций показателя преломления $\mu(\mathbf{r})$, необходимо в уравнениях луча перейти от длины дуги l к новой переменной, приближенно заменяющей l и являющейся одной из координат радиус-вектора [1]. Для этого достаточно, чтобы одна из координатных линий совпадала с невозмущенной траекторией луча. Поскольку при наклонном распространении невозмущенная траектория не является прямой в отличие от среды в среднем однородной, то система координат должна быть криволинейной.

Введем декартову систему координат \bar{x} , \bar{y} , \bar{z} , направление оси \bar{z} которой противоположно направлению регулярного градиента показателя преломления $n_{\rm P}(\bar{z})$. Траектория луча, падающего на слой под углом ϑ^0 , в среде без флуктуаций находится в плоскости (\bar{y} , \bar{z}) и определяется из уравнения [3]:

$$\frac{d\bar{z}}{d\bar{y}} = \frac{\sqrt{n_{\rm p}(\bar{z}) - \sin^2 \vartheta^{\rm o}}}{\sin \vartheta^{\rm o}}.$$
 (1)

Для интегрирования (1) надо знать зависимость $n_p(\bar{z})$, т. е. задать модель ионосферного слоя. Рассмотрим линейный слой, когда

$$\varepsilon_{\rm p}(\bar{z}) = n_{\rm p}^2(\bar{z}) = 1 - \bar{z}/z_0,$$
 (2)

20 характеризует размер слоя. Невозмущенная траектория луча является в этом случае параболой:

$$\overline{z}(\overline{y}) = -\frac{\overline{y}^2}{4z_0 s^{0^2}} + \overline{y} \operatorname{ctg} \vartheta^0, \ s^0 = \sin \vartheta^0.$$
(3)

Следуя предыдущим рассуждениям, введем систему координат параболического цилиндра [4] таким образом, чтобы одна из координатных линий описывала невозмущенную траекторию (3). Для этого рассмотрим новую декартову систему координат x, y, z, начало которой совпадает с фокусом параболы (3), т. е. связанную с первоначальной системой \bar{x} , \bar{y} , \bar{z} следующим соотношением:

 $\mathbf{r} = \mathbf{r} - \mathbf{r}_{\Phi}$, rge $\mathbf{r}_{\Phi} \{0, 2z_0 c^0 s^0, z_0 (c^{0^2} - s^{3^2})\}, c^0 = \cos \vartheta^0.$

В системе координат без черты уравнение невозмущенной траектории имеет вид

$$y^2/\tau_0^2 = -2z + \tau_0^2, \tag{4}$$

где

$$\tau_0^2 = 2z_0 s^{0^2}$$
.

Введем систему координат параболического цилиндра (x, т, σ) так, что

$$x = x, \quad y = \mp \sigma \tau, \quad z = \frac{1}{2} (\tau^2 - \sigma^2). \tag{5}$$

Новые координатные поверхности представляют собой системы софокусных цилиндрических параболоидов с осью вдоль x:

$$y^2/\tau^2 = -2z + \tau^2, y^2/\sigma^2 = 2z + \sigma^2$$

и плоскостей x = const.

Таким образом, очевидно, что если задать две следующие координатные поверхности:

$$\tau^2 = \tau_0^2$$
 и $x = 0$,

то получаемая при их пересечении координатная линия будет совпадать с невозмущенной траекторией (4), а координата σ будет указывать положение луча на ней.

Уравнения луча в системе координат параболического цилиндра записываются следующим образом [5]:

$$\frac{dx}{dl} = S_x, \quad \frac{d\tau}{dl} = \frac{S_{\tau}}{\sqrt{\sigma^2 + \tau^2}}, \quad \frac{d\sigma}{dl} = \frac{S_{\sigma}}{\sqrt{\sigma^2 + \tau^2}}, \\
\frac{d}{dl} (nS_x) = \frac{\partial n}{\partial x}, \\
\frac{d}{dl} (nS_{\sigma}) - nS_{\tau} \frac{\sigma \frac{d\tau}{dl} - \tau \frac{d\sigma}{dl}}{\tau^2 + \sigma^2} = \frac{\partial n}{\partial \sigma} \frac{1}{\sqrt{\sigma^2 + \tau^2}}, \quad (6) \\
\frac{d}{dl} (nS_{\tau}) + nS_{\sigma} \frac{\sigma \frac{d\tau}{dl} - \tau \frac{d\sigma}{dl}}{\tau^2 + \sigma^2} = \frac{\partial n}{\partial \tau} \frac{1}{\sqrt{\sigma^2 + \tau^2}}.$$

Перейдем теперь в уравнениях (6) от дифференцирования по длине дуги к дифференцированию по переменной σ , используя соотношение $\frac{d\sigma}{S_{\sigma}} = \frac{S_{\sigma}}{S_{\sigma}}$:

$$\frac{dx}{d\sigma} = \frac{S_x \sqrt{\sigma^2 + \tau^2}}{S_\sigma}, \quad \frac{d\tau}{d\sigma} = \frac{S_\tau}{S_\sigma}, \quad \frac{d\tau}{d\sigma} = \frac{S_\tau}{S_\sigma}, \quad (7)$$

$$\frac{d}{d\sigma} (nS_x) = \frac{\partial n}{\partial x} \frac{\sqrt{\sigma^2 + \tau^2}}{S_\sigma}; \quad \frac{d}{d\sigma} (nS_\tau) + n \frac{\sigma \frac{d\tau}{dl} - \tau \frac{d\sigma}{dl}}{\sqrt{\tau^2 + \sigma^2}} = \frac{\partial n}{\partial \tau} \frac{1}{S_\sigma}, \quad (7)$$

где $S_{\sigma} = \mp \sqrt{1 - S_x^2 - S_\tau^2}$. Знак минус соответствует восходящей части траектории до точки отражения, поскольку в этой области $d\sigma/dl < 0$, знак плюс — нисходящей: от области отражения до выхода из слоя, так как здесь $d\sigma/dl > 0$. Величина σ меняется вдоль невозмущенной траектории от 0 ($\sigma = 0$ соответствует точке отражения луча) до значения $\sqrt{2z_0} c^0$, которое соответствует точке входа и выхода из слоя (5).

Пусть флуктуации показателя преломления малы, т. е.

$$n = n_{\rm p} + \mu = n_{\rm p} + \alpha \mu_{\rm i}, \ \alpha \ll 1, \tag{8}$$

где *п*_р удовлетворяет соотношению (2) и как функция переменных параболического цилиндра

$$n_{\rm p}^2 = \frac{1}{z_0} \left[\tau_0^2 - \frac{1}{2} \left(\tau^2 - \sigma^2 \right) \right]. \tag{9}$$

Следуя [2], воспользуемся малым параметром а в (8) и запишем решения уравнений (7) в виде

$$x = x_0 + \alpha x_{\alpha} + O(\alpha^2), \ S_x = S_{x0} + \alpha S_{x\alpha} + O(\alpha^2),$$

$$\tau = \tau_0 + \alpha \tau_{\alpha} + O(\alpha^2); \ S_{\tau} = S_{\tau 0} + \alpha S_{\tau \alpha} + O(\alpha^2).$$
(10)

При отсутствии флуктуаций (α=0) луч распространяется вдоль невозмущенной траектории, т. е.

$$x_0 = S_{x0} = S_{\tau 0} = 0, \ \tau_0 = \sqrt{2z_0} \, s^0.$$
 (11)

Уравнения первого приближения получим, дифференцируя (7) по а и полагая затем $\alpha = 0$. При этом следует учесть, что $n_p = n_p(\alpha, \sigma)$ (9, 10). В результате получим следующую систему уравнений:

$$\frac{dx_{\alpha}}{d\sigma} = S_{x\alpha} \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}, \quad \frac{d}{d\sigma} (n_0 S_{x\alpha}) = \frac{\partial \mu_1}{\partial x} \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}, \quad (12)$$

$$\frac{d\tau_{\alpha}}{d\sigma} = S_{\tau\alpha}, \quad \frac{d}{d\sigma} (n_0 S_{\tau\alpha}) = f_{\mu_1} - 4\tau_{\alpha} \ddot{n}_0 - S_{\tau\alpha} \dot{n}_0, \quad f_{\mu_1} = \frac{\partial \mu_1}{\partial \tau} + \frac{\tau_0}{\sigma^2 + \tau_0^2} \mu_1,$$

где

$$n_{\mathbf{q}} = n_{\mathbf{p}} \left(\alpha = 0 \right) = \frac{\sqrt{\sigma^2 + \tau_{\theta}^2}}{\sqrt{2z_0}}$$

Точка означает дифференцирование по о.

Сопоставляя (10), (11), (12), запишем уравнения луча с точностью до $O(\alpha^2)$:

$$\dot{x} = S_x \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}, \quad \dot{S}_x = -\frac{n_0}{n_0} S_x + \frac{\alpha}{n_0} \frac{\partial \mu_1}{\partial x} \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}, \quad \dot{\tau} = S_\tau,$$

$$\dot{S}_\tau = -\frac{\dot{n}_0}{n_0} S_\tau + \frac{\alpha}{n_0} f_{\mu_1} - 4\alpha \tau_\alpha \frac{\ddot{n}_0}{n_0} - \alpha S_{\tau\alpha} \frac{\dot{n}_0}{n_0}, \quad (13)$$

τ_α и S_{τα} находим из решения системы уравнений (12), записав ее в виде дифференциального уравнения второго порядка:

$$\frac{d}{d\sigma}\left(n_{0}\tau_{\alpha}\right)=f_{\mu_{1}}-4\tau_{\alpha}n_{0}-\tau_{\alpha}n_{0}.$$

Решения имеют вид

$$\tau_{\alpha} = \frac{\sqrt{2z_0}\sqrt{\tau_0^2 - \sigma^2}}{\tau_0^2 + \sigma^2} J(\sigma),$$

$$S_{\tau\alpha} = \sqrt{2z_0} \left[\frac{\tau_0^2 - \sigma^2}{\tau_0^2 + \sigma^2} \Phi(\sigma) - \frac{4\sigma\tau_0^2}{(\tau_0^2 + \sigma^2)^2} J(\sigma) \right],$$
(14)

где

$$\Phi(\sigma) = \frac{\tau_0^2 + \sigma^2}{(\tau_0^2 - \sigma^2)^2} \int_{\sigma_0}^{\sigma} f_{\mu_1}(\sigma') \frac{\tau_0^2 - {\sigma'}^2}{\sqrt{\tau_0^2 + {\sigma'}^2}} d\sigma', \ J(\sigma) = \int_{\sigma_2}^{\sigma} \Phi(\sigma') d\sigma'.$$

Функции τ_α и S_{τα}, как следует из анализа формул (14), не имеют особенностей во всей области изменения σ.

Предполагая далее, что случайные поля $\partial \mu_1 / \partial x$ и f_{μ_1} гауссовы с малым радиусом корреляции по о, применим схему перехода от динамических уравнений (13) к уравнению Эйнштейна—Фоккера [1]. Находим коэффициенты уравнения Эйнштейна—Фоккера [1]

$$v_{x} = \sqrt{\sigma^{2} + \tau_{0}^{2}} S_{x}, \quad v_{\tau} = S_{\tau}, \quad v_{S_{x}} = -\frac{n_{0}}{n_{0}} S_{x},$$

$$v_{S_{\tau}} = -\frac{\dot{n}_{0}}{n_{0}} S_{\tau}; \quad F_{xx'} = F_{\tau\tau'} = F_{x\tau'} = A_{x} = A_{\tau} = 0,$$
(15)

$$F_{S_{x}S_{x}'} = F_{S_{\tau}S_{\tau}} = \frac{D\sqrt{\sigma^{2} + \tau_{0}^{2}}}{n_{0}^{2}}; \quad F_{S_{x}S_{\tau}'} = A_{S_{x}} = A_{S_{\tau}} = 0, \quad (16)$$

где

$$D = \widetilde{\mu}^2 / r_0, \tag{17}$$

 $r_0 = \left\{-\int_0^\infty \frac{darphi(r)}{dr} \frac{1}{r} dr
ight\}^{-1}$ — радиус корреляции флуктуаций показателя

преломления, ρ(r) — нормированный коэффициент корреляции изомерных флуктуаций показателя преломления. Коэффициенты (16) вычислены в предположении, что регулярные свойства среды меняются медленно по сравнению с величиной изменения σ:

$$\left|\sigma - \sigma_{0}\right| \ll \left|\frac{dn_{0}}{d\sigma}\right|_{\min}^{-1} = \frac{\sqrt{2z_{0}}}{c^{0}}, \qquad (18)$$

а раднус корреляции r₀ мал по сравнению с расстоянием, пройденным лучом:

$$r_0 \ll |\sigma_0 - \sigma| \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}. \tag{19}$$

Заметим, что структура правой части уравнения для S_{τ} отлична от структуры правой части уравнения для S_x (13), во-первых, тем, что вместо $\partial \mu_1 / \partial x$ записана функция f_{μ_1} (12), и, во-вторых, наличием дополнительных членов, содержащих случайные функции τ_{α} и $S_{\tau\alpha}$ (14). Нетрудно показать, что учет этих особенностей приводит к поправкам в приведенных выражениях для $F_{S_{\tau}S_{\tau}}$ и $F_{S_{x}S_{\tau}}$, которые малы,

если справедливы условия (18), (19).

Таким образом, уравнение Эйнштейна—Фоккера, соответствующее системе динамических уравнений (13), с учетом (15)—(17) имеет вид

$$\frac{\partial W}{\partial \sigma} + \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2} (\mathbf{S}_{\perp} \nabla_{\mathbf{r}_{\perp}} W) - - \frac{n_0}{n_0} (\mathbf{S}_{\perp} \nabla_{\mathbf{s}_{\perp}} W) - 2 \frac{n_0}{n_0} W - \frac{D}{n_0^2} \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2} \Delta_{\mathbf{S}_{\perp}} W = 0, \quad (20)$$
$$\mathbf{S}_{\perp} \{S_x, S_{\tau}\}, \ \mathbf{r}_{\perp} (x, \tau), \ \nabla_{\mathbf{r}_{\perp}} W = \frac{\partial W}{\partial x} + \frac{1}{\sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}} \frac{\partial W}{\partial \tau}.$$

Начальные условия задачи:

$$W(\sigma = \sigma_0, \mathbf{S}_{\perp}, \mathbf{r}_{\perp}) = \delta(\mathbf{S}_{\perp}) \delta(\mathbf{r}_{\perp}).$$

Для решения (20) используем известный метод [6]: вводим новую функцию χ так, что $W = n_0^2 \chi$. Как функция переменных

$$p_x = x - S_x n_0 L_x, \ p_x = n_0 S_x, \ \rho_\tau = \tau - S_\tau n_0 L_\tau, \ p_\tau = n_0 S_\tau,$$

где –

$$L_{x} = \int_{\sigma_{0}}^{\sigma} \frac{\sqrt{\sigma'^{2} + \tau_{0}^{2}}}{n_{0}(\sigma')} d\sigma', \quad L_{\tau} = \int_{\sigma_{0}}^{\sigma} \frac{d\sigma'}{n_{0}(\sigma')},$$

функция х удовлетворяет уравнению

$$\frac{\partial}{\partial \sigma} \chi \left(\mathbf{p}_{\perp}, \mathbf{p}_{\perp}, \sigma \right) - D \sqrt{\sigma^{2} + \tau_{0}^{2}} \left[\frac{\partial^{2} \chi}{\partial \rho_{x}^{2}} - 2L_{x} \frac{\partial^{2} \chi}{\partial \rho_{x} \partial \rho_{x}} + L_{x}^{2} \frac{\partial^{2} \chi}{\partial \rho_{x}^{2}} + \frac{\partial^{2} \chi}{\partial \rho_{\tau}^{2}} - 2L_{\tau} \frac{\partial^{2} \chi}{\partial \rho_{\tau} \partial \rho_{\tau}} + L_{\tau}^{2} \frac{\partial^{2} \chi}{\partial \rho_{\tau}^{2}} \right] = 0$$

и начальным условиям

$$\chi(\sigma = \sigma_0, \mathbf{p}_{\perp}, \mathbf{\rho}_{\perp}) = \delta(\mathbf{p}_{\perp}) \delta(\mathbf{\rho}_{\perp}).$$

Решение такой задачи известно [6]. Для функции W в переменных S_{\perp} , r_{\perp} получим

$$W=rac{n_0^2}{4\pi^2\,\sqrt{\Delta_{ au}\Delta_x}}\, imes$$

$$\times \exp\left\{-\frac{A_x n_0^2 \Delta_\tau S_x^2 + A_\tau n_0^2 \Delta_x S_\tau^2 + 2B_x \Delta_\tau n_0 x S_x + 2B_\tau \Delta_x n_0 \tau S_\tau + b \left(\Delta_\tau x^2 + \Delta_x \tau^2\right)}{2\Delta_\tau \Delta_x}\right\}, \quad (21)$$

где

$$A_{\mathbf{x},\tau} = a_{\mathbf{x},\tau} - 2h_{\mathbf{x},\tau}L_{\mathbf{x},\tau} + bL_{\mathbf{x},\tau}^{2}, \ B_{\mathbf{x},\tau} = h_{\mathbf{x},\tau} - bL_{\mathbf{x},\tau},$$

$$a_{\mathbf{x},\tau} = 2\int_{\sigma_{0}}^{\sigma} \sqrt{\sigma'^{2} + \tau_{0}^{2}} L_{\mathbf{x},\tau}^{2}(\sigma') D(\sigma') d\sigma', \ b = 2\int_{\sigma_{0}}^{\sigma} D(\sigma') \sqrt{\sigma'^{2} + \tau_{0}^{2}} d\sigma',$$

$$h_{\mathbf{x},\tau} = 2\int_{\sigma_{0}}^{\sigma} D(\sigma') \sqrt{\sigma'^{2} + \tau_{0}^{2}} L_{\mathbf{x},\tau}(\sigma') d\sigma', \ \Delta_{\mathbf{x},\tau} = a_{\mathbf{x},\tau}b - h_{\mathbf{x},\tau}^{2}.$$
(22)

Для вычисления коэффициентов (22) необходимо выяснить зависимость $D(\sigma)$. Выражая дисперсию μ^2 через дисперсию флуктуаций диэлектрической проницаемости $\overline{\epsilon}_{\phi\pi}^2$, которая в условиях ионосферы практически не меняется с высотой, получим для коэффициента диффузии (17) следующее выражение:

$$D=\frac{D^*}{4n_0^2(\sigma)},$$

где

$$D^* = \overline{\varepsilon}_{\Phi\pi}^2 / r_0 = \text{const.}$$

Из общего решения (21) нетрудно получить распределения для флуктуаций направления и смещения луча. Флуктуации направления луча подчиняются нормальному закону:

$$W(S_x, S_\tau) = \frac{n_0^2}{2\pi b} \exp\left\{-\frac{n_0^2(S_x^2 + S_\tau^2)}{2b}\right\},$$
(23)

где *b* на выходе из ионосферного слоя равно

 $b_{\rm BMX} = 2D^* z_0 \ln \operatorname{ctg}(\vartheta^0/2)$.

Распределение малых углов рассеяния θ_p, φ_p следует из (23):

$$W(\vartheta_{p}, \varphi_{p}) = \frac{n_{0}^{2}}{2\pi b} \exp\left\{-\frac{n_{0}^{2}(s_{0}^{2}\varphi_{p}^{2} + \vartheta_{p}^{2})}{2b}\right\},$$
(24)

где $s_0 = \sin \vartheta_0$, ϑ_0 —полярный угол, задающий направление касательного к лучу вектора в среде без флуктуаций.

Флуктуации смещения луча от невозмущенной траектории подчинены гауссову закону:

$$W(x, \tau) = \frac{1}{2\pi \sqrt[4]{A_x A_\tau}} \exp\left\{-\frac{1}{2}\left[\frac{x^2}{A_x^2} + \frac{\tau^2}{A_\tau^2}\right]\right\}.$$

Дисперсия смещений положения луча может быть записана в виде

$$A_{x,\tau} = \frac{D^{*}z_{0}}{2} \int_{\sigma_{0}}^{\sigma} \frac{1}{\sqrt{\sigma^{2} + \tau_{0}^{2}}} [L_{x,\tau}(\sigma') - L_{x,\tau}(\sigma)]^{2} d\sigma'.$$

На выходе из ионосферного слоя дисперсия смещений в плоскости, перпендикулярной плоскости распространения, равна

$$A_x (\text{Bbix}) = 4D^* z_0^3 \left\{ c^0 - s^{0^2} \ln \operatorname{ctg} \frac{\vartheta^0}{2} + 2c^{0^2} \ln \operatorname{ctg} \frac{\vartheta^0}{2} \right\}.$$
(25)

Результат (25) совпадает с вычисленной в работе [7] дисперсией смещений пучка в плоскости, перпендикулярной плоскости падения. Отклонение координаты т от невозмущенного положения характеризуется дисперсией

$$A_{\tau}(\mathrm{B}\mathrm{b}\mathrm{x}) = \frac{16D^*}{3} z_0^2 \ln^3 \mathrm{ctg} \frac{\vartheta^{\mathfrak{g}}}{2}.$$

Дисперсии смещений положения луча в декартовой системе координат следуют из формул преобразования (5):

$$A_{u} = \sigma^{2} A_{\tau}, \quad A_{z} = \tau_{0}^{2} A_{\tau}.$$

Остановимся на обсуждении области применимости полученного решения. Помимо условия (8), ограничивающего флуктуации показателя преломления, при получении коэффициентов уравнения Эйнштейна— Фоккера были наложены требования (18) и (19). Запишем их для величин $\Delta l_0 = |\sigma_0 - \sigma| \sqrt{\sigma^2 + \tau_0^2}$, представляющих собой отрезки длины, проходимые лучом и отсчитываемые вдоль невозмущенной траектории:

$$r_0 \ll \Delta l_0 \ll 2z_0 \operatorname{tg} \mathfrak{d}^0. \tag{26}$$

Неравенство (26) — это условие того, что процесс диффузии луча, записанный с помощью динамических уравнений (13), является приближенно марковским.

Сопоставим результаты работы [2] с полученными в настоящей статье. Заметим сначала, что такое сопоставление затруднительно в связи с тем, что под σ в [2] подразумевается длина реальной траектории луча. Если же понимать под σ длину невозмущенной траектории луча $\sigma_{\rm H}$, то следует учесть, что при этом совершается ошибка, поскольку уравнения луча в [2] записаны с точностью до $O(\alpha^2)$, а заменив

σ на σ_н, мы отбрасываем члены порядка α:

$$\frac{df}{d\sigma} = (\mathbf{S}_{\nabla \mathbf{r}}) f = (\mathbf{S}_{0} \nabla_{\mathbf{r}}) f + \alpha (\mathbf{S}_{\alpha} \nabla_{\mathbf{r}}) f = \frac{df}{d\sigma_{\mathrm{H}}} + \alpha (\mathbf{S}_{\alpha} \nabla_{\mathbf{r}}) f.$$

Закон распределения малых углов рассеяния совпадает при таком соноставлении с выражением (24). Дисперсии смещений луча A_y , A_z значительно отличаются от соответствующих выражений в [2].

В заключение отметим, что замена длины дуги луча координатой, отсчитываемой вдоль невозмущенной траектории [1], при наклонном распространении возможна в аналитическом виде лишь для линейного слоя диэлектрической проницаемости. Вероятно, что с помощью машинной обработки можно исследовать и другие модели среды.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

[1] Кляцкин В. И., Татарский В. И. Изв. вузов. Радиофизика, 1971, 14, с. 706. [2] Комиссаров В. М. Изв. вузов. Радиофизика, 1966, 9, № 2, с. 292. [3] Гинзбург В. Л. Распростравение электромагнитных волн в плазме. М.: Наука, 1967. [4] Маделунг Э. Математический аппарат физики. М.: ГИФМЛ, 1960. [5] Кравцов Ю. А., Орлов Ю. И. Геометрическая оптика неоднородных сред. М.: Наука, 1980. [6] Чандрасекар С. Стохастические проблемы в физике и астрономии. М.: ГИФМЛ, 1947. [7] Гусев В. Д., Приходько Л. И. Геомагнетизм а аэрономия, 1976, 16, с. 826.

Поступила в редакцию 14.12.83

ВЕСТН. МОСК. УП-ТА. СЕР. 3. ФИЗИКА. АСТРОНОМИЯ, 1984, т. 25, № 5

УДК 523.8.08

РЕНТГЕНОВСКИЙ ЭКСПЕРИМЕНТ НА ИСЗ «ПРОГНОЗ-9»

М. И. Кудрявцев, С. И. Свертилов

(НИИЯФ)

1/VII 1983 г. в СССР осуществлен запуск ИСЗ «Прогноз-9». «Прогноз-9» — это высокоапогейный космический аппарат, в начале полета имевший следующие основные параметры орбиты: расстояние до Земли в апогее 720 тыс. км, в перигее 380 км, период обращения 27 сут [1]. Ось вращения спутника ориентирована на Солнце, период вращения — около двух минут.

Аппаратура, установленная на ИСЗ «Прогноз-9», предназначена для ряда космофизических экспериментов, в том числе изучения космического рентгеновского излучения. Существенной особенностью рентгеновских экспериментов на ИСЗ «Прогноз-9» является одновременная регистрация рентгеновского излучения и регистрация заряженных частиц различных сортов в широких диапазонах энергий. Благодаря этому можно изучать фоновые возрастания потоков рентгеновского излучения, обусловленные возрастаниями потоков заряженных частиц и при необходимости исключать имитацию рентгеновских событий заряженными частицами.

На ИСЗ «Прогноз-9» установлен сцинтилляционный спектрометр РХ-1, обеспечивающий измерение потоков рентгеновского излучения в диапазонах 10÷50, 25÷50, 50÷100 и 100÷200 кэВ [2].

Временное разрешение в эксперименте с прибором РХ-1 определяется в основном возможностями бортовых систем, запоминающих и передающих информацию. В указанном эксперименте предусмотрены два основных режима работы телеметрической системы. Первый —