Таблица З

Вклад двух неподвижных центров в неравновесное аномальное поле планеты

$n \qquad \Delta \overline{C}_{n0} \qquad \overline{J}_n$	n .	Δ ¯ C _{n0}	, J _n
Венера 2 -0,19·10 ⁻⁵ -0,19·10 ⁻⁵ 3 0,77·10 ⁻⁶ 0,77·10 ⁻⁶ 4 0,65·10 ⁻⁶ -0,33·10 ⁻⁶ 5 0,14·10 ⁻⁶ -0,33·10 ⁻⁶ 0,14·10 ⁻⁶ -0,33·10 ⁻⁷ 0,07·10 ⁻⁷ 0,29·10 ⁻⁷ 9 -0,18·10 ⁻⁶ -0,13·10 ⁻⁷ 9 -0,22·10 ⁻⁶ -0,13·10 ⁻⁸ 10 -0,22·10 ⁻⁶ -0,28·10 ⁻⁶ 11 0,67·10 ⁻⁷ 0,13·10 ⁻⁸ 2 -0,47·10 ⁻⁶ -0,28·10 ⁻⁶ 3 0,96·10 ⁻⁶ -0,96·10 ⁻⁶ 4 -0,24·10 ⁻⁶ -0,20·10 ⁻⁶ 5 0,68·10 ⁻⁷ 0,45·10 ⁻⁷	6 7 8 19 10 11 11 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11	$\begin{array}{c} -0, 15 \cdot 10^{-6} \\ 0, 89 \cdot 10^{-7} \\ 0, 47 \cdot 10^{-7} \\ 0, 28 \cdot 10^{-7} \\ 0, 28 \cdot 10^{-7} \\ 0, 50 \cdot 10^{-7} \\ 0, 18 \cdot 10^{-5} \\ 0, 19 \cdot 10^{-5} \\ 0, 95 \cdot 10^{-6} \\ 0, 19 \cdot 10^{-5} \\ 0, 95 \cdot 10^{-6} \\ -0, 64 \cdot 10^{-6} \\ -0, 64 \cdot 10^{-6} \\ -0, 24 \cdot 10^{-5} \\ -0, 17 \cdot 10^{-5} \\ -0, 13 \cdot 10^{-5} \\ \end{array}$	$\begin{array}{c} -0,99\cdot10^{-8}\\ 0,22\cdot10^{-8}\\ -0,51\cdot10^{-9}\\ 0,12\cdot10^{-9}\\ -0,27\cdot10^{-10}\\ 0,61\cdot10^{-11}\\ \end{array}$

ЛИТЕРАТУРА

[1] Dziewonski A. M., Anderson D. I.//Physics of the Earth and Planetary Interiors. 1981. V. 25. P. 297. [2] Ксанфомалити Л. В. Планета Венера. М., 1985. [3] Жарков В. Н. Внутреннее строение Земли и планет. М., 1983. [4] Жарков В. Н., Марченков К. И.//Астрон. вестник. 1991. 25, № 5. С. 515. [5] Бойков В. В., Галазин В. Ф., Демыянов Г. В. и др.//Геодезия и картография. 1992. № 4. С. 4. [6] Bills B. G., Kiefer W. S., Jones R. L./J. Geophys. Res. 1987. 92, N B10. P. 10, 335. [7] Christensen E. J., Ваlmino G. I.//J. Geophys. Res. 1979. 84, N B14. P. 7943. [8] Чуйкова Н. А., Казарян С. А.//Вестн. Моск. ун-та. Физ. Астрон. 1994. 35, № 1. С. 72. [9] Дубошин Г. Н. Теория притяжения. М., 1961. [10] Дубошин Г. Н. Небесная механика, основные задачи и методы. М., 1975.

Поступила в редакцию 16.07.93

ВЕСТН. МОСК. УН-ТА. СЕР. 3, ФИЗИКА. АСТРОНОМИЯ. 1994. Т. 35, № 3

УДК 537.86

РЕКУРРЕНТНЫЕ СООТНОШЕНИЯ ДЛЯ РАСЧЕТА ДИНАМИЧЕСКИХ И ШУМОВЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ГРАВИТАЦИОННОЙ АНТЕННЫ С ТРАНСФОРМАТОРОМ СМЕЩЕНИЯ

А. В. Гусев (ГАИШ)

Получены рекуррентные соотношения для расчета динамических и шумовых характеристик твердотельной гравитационной антенны веберовского типа с *N*-звенным трансформатором смещения при постоянном коэффициенте трансформации $\varepsilon = m_k/m_{k-1}$ и равенстве парциальных частот ω_k , $k = \overline{1, N}$.

В работе [1] получены рекуррентные соотношения, позволяющие определить Z-параметры твердотельной гравитационной антенны с трансформатором смещения (TC):

$$Z_{11,N}(p) = Z_{11,N-1}(p) - \frac{Z_{12,N-1}(p) Z_{21,N-1}(p)}{Z_N(p) + Z_{22,N-1}(p)}$$

$$Z_{12,N}(p) = \frac{Z_N(p) Z_{12,N-1}(p)}{Z_N(p) + Z_{22,N-1}(p)} = Z_{21,N}(p),$$

$$Z_N(p) Z_{22,N-1}(p) = Z_{21,N}(p),$$

$$_{22,N}(p) = \frac{1}{Z_N(p) + Z_{22,N-1}(p)} + pL_N$$

где $[Z_{ik,M}(p)]$ — характеристические Z-параметры механической системы (гравитационный детектор и TC) с M степенями свободы, p=d/dt; $Z_N(p)=R_N+1/(pC_N)$; L_k , R_k и C_k — «масса», «коэффициент трения» и «гибкость» k-го осциллятора, $k=\overline{1, N}$, соответствующие I системе электромеханических аналогий [2].

Для гравитационной антенны с однозвенным TC (N=2) элементы матрицы [$Z_{ik,2}(p)$] определяются следующими формулами [1]:

$$Z_{11,2}(p) = L_1 p + (R_1 + R_2) + \frac{1}{p} \left[\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right],$$

$$Z_{12,2}(p) = R_2 + \frac{1}{pC_2} = Z_{21,2}(p),$$

$$Z_{22,2}(p) = pL_2 + R_2 + \frac{1}{pC_2},$$

(2)

Формулы (1), (2) позволяют определить динамические и шумовые характеристики гравитационной антенны с ТС при N>2: в режиме короткого замыкания на выходе (рисунок) имеем



$$I(t) = \frac{1}{\Delta_N(p)} \left[E(t) + n_1(t) - \frac{Z_{11,N}(p)}{Z_{21,N}(p)} (n_2(t) - e_{ba}(t)) \right] - i_a(t).$$
(3)

Здесь

$$\Delta_{N}(p) = \frac{1}{Z_{21,N}(p)} [Z_{11,N}(p) Z_{22,N}(p) - Z_{21,N}^{2}(p)], \qquad (4)$$

 $n_1(t)$ и $n_2(t)$ — сторонние источники тепловых шумов механической системы с N-1 степенью свободы как четырехполюсника [3], для которого

$$V_1(t) = Z_{11, N-1}(p) I_1 - Z_{12, N-1}(p) I_2,$$

$$V_2(t) = Z_{21, N-1}(p) I_1 - Z_{22, N-1}(p) I_2,$$

(5)

(1)

77

E(t) — полезный сигнал; $e_{ba}(t)$, $i_a(t)$ — шум обратного влияния и аддитивный шум измерительного прибора [4], входным сопротивлением которого в режиме холостого хода пренебрегаем; $e_k(t)$ — тепловые шумы k-го осциллятора, $k=\overline{1, N}$. Уравнения (5) — это стандартные уравнения движения линейного четырехполюсника с постоянными параметрами: V_1 , I_1 и V_2 , I_2 — напряжение и ток на входе и выходе соответственно.

Энергетические спектры стационарных шумов $n_1(t)$ и $n_2(t)$ определяются флуктуационно-диссипативной теоремой [5]:

(6)

(9)

$$N_1(\omega) = 2\kappa T \operatorname{Re} Z_{11,N-1}(j\omega); N_2(\omega) = 2\kappa T \operatorname{Re} Z_{22,N-1}(j\omega),$$

$$N_{12}(\omega) = 2\varkappa T \operatorname{Re} Z_{12,N}(j\omega),$$

где »*T* — энергетическая температура.

Цель работы — вывод на основе (1) рекуррентных соотношений непосредственно для спектральных характеристик выходного тока I(t) (3).

1. Коэффициент передачи $Y_N(t) = I(t)/E(t)$

Принимая во внимание рекуррентные соотношения (1), после несложных преобразований находим

$$Y_{N}^{-1}(p) = \Delta_{N}(p) = \Delta_{N-1}(p) \left[1 + pL_{N}/Z_{N}(p) \right] + pL_{N}A_{N-1}(p),$$

$$A_{N}(p) = \Delta_{N-1}(p)/Z_{N}(p) + A_{N-1}(p).$$
(7)

Выражение (7) можно получить непосредственно на основе уравнений движения (5).

При постоянном коэффициенте трансформации є и равенстве парциальных частот:

$$\varepsilon = L_h/L_{k-1}, \ \omega_h = (L_hC_h)^{-1/2} = \omega_0, \ k = \overline{1, N}$$

имеем

$$Y_{N}^{-1}(p) = \Delta_{N}(p) \cong \Delta_{N-1}(p) (1 + p^{2}/\omega_{0}^{2}) + \varepsilon (p^{2}/\omega^{2}) \Delta_{N-2}(p) + O(\varepsilon^{2}),$$

$$\Delta_{0}(p) = \frac{L_{1}}{p} \omega_{0}^{2}, \ \Delta_{1}(p) = \frac{L_{1}}{p} \omega_{0}^{2} (1 + p^{2}/\omega_{0}^{2}).$$
(8)

При выводе формулы (8) диссипативные потери в системе были опущены, $R_k=0$. Учет реальной части импеданса ($\operatorname{Re}\Delta_N(j\omega)$) при слабом сигнале приводит к эффектам второго порядка малости.

Применение формулы (8) значительно упрощает расчет коэффициента передачи антенны с TC при N>2.

2. Тепловые шумы

Пусть $I_{\tau}(t|N-1)$ — тепловой ток в механической системе с N-1 степенью свободы, порождаемый ланжевеновскими источниками $n_1(t)$ и $n_2(t)$ (см. рисунок):

$$I_T(t|N-1) = \frac{n_1(t) - [Z_{11,N-1}(p)/Z_{21,N-1}(p)] n_2(t)}{\Delta_{N-1}(p)}.$$

Тогда, принимая во внимание уравнения движения (5), находим

$$I_T(t|N) = \frac{\Delta_{N-1}(p)}{\Delta_N(p)} [I_T(t|N-1) - Z_N^{-1}(p) e_N(t)].$$

Так как тепловые шумы $I_T(t|N-1)$ и $e_N(t)$ статистически независимы, то энергетический спектр тепловых флуктуаций механической системы с N степенями свободы определяется рекуррентным соотношением

$$S_T(\omega) = \left| \frac{\Delta_{N-1}(j\omega)}{\Delta_N(j\omega)} \right|^2 [S_T(\omega | N-1) + |Z_N(j\omega)|^2 2 \varkappa TR_N].$$
(10)

Для простейшей антенны с однозвенным TC (N=2) с учетом (2), (3) и (6) имеем

$$|\Delta_2(j\omega)|^2 S_T(\omega|2) = 2\kappa T [R_1 + R_2(1 - \varepsilon^{-1}(\omega_0^2 - \omega^2)/\omega_0^2)^2].$$

3. Шум обратного влияния

Пусть единственный источник шума в (3) — это шум обратного флуктуационного влияния измерительного прибора $e_{ba}(t)$. Тогда для выходного тока $I_{ba}(t)$ после несложных преобразований, основанных на уравнениях движения (6) и рекуррентных соотношениях (1), получим

$$I_{ba}(t|N) = \frac{1}{\Delta_N(p) Z_N(p)} \left[\Delta_{N-1}(p) + \varepsilon \Delta_{N-2}(p) \right] e_{ab}(t) \cong$$

$$\cong \frac{1}{\Delta_N(p) Z_N(p)} \Delta_{N-1}(p) e_{ba}(t).$$
(11)

Входящие в формулу (11) импедансы $\Delta_N(p)$ и $\Delta_{N-1}(p)$ легко вычисляются на основе рекуррентных соотношений (8), что позволяет рассчитать флуктуационный ток $I_{ba}(t)$ для многозвенного TC.

Пример. Расчет быстродействия оптимального приемника

В гравитационно-волновом эксперименте, проводимом по схеме совпадений [6], существенную роль играет быстродействие оптимального приемника, максимизирующего отношение сигнал/шум. Пусть, как и в [6],

$$E(t) = A \sin \omega_0 t, \ 0 < t < \hat{\tau}$$

В экстремальной ситуации, когда чувствительность антенны определяется интенсивностью принципиально неустранимых шумов измерительного прибора $e_{ba}(t)$ и $i_a(t)$, импульсная характеристика оптимального фильтра [7] дается формулой

$$H(t) = \frac{K_0}{\pi} \operatorname{Re}\left[\frac{1}{2j} \exp\left\{j\omega_0\left(t - t_0 + \hat{\tau}/2\right)\right\} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\operatorname{sinc}\left(\omega\hat{\tau}/2\right) d\omega}{Q\left(j\omega\right) Q\left(-j\omega\right)} \times \exp\left(j\omega\left(t - t_0 + \hat{\tau}/2\right)\right)\right],$$
(12)

где K₀ — произвольный масштабный коэффициент; t>0; t₀ — задержка, обеспечивающая физическую реализуемость фильтра;

$$Q(\omega) = (\widehat{\Delta}\omega) + j\varepsilon^{1-N} \widehat{\Delta}(\omega) \rho,$$

$$\widehat{\Delta}(\omega) - \Delta(\omega_0 + \omega), |\omega| \ll \omega_0; \ \rho = (S_e/S_i)^{1/2} (\omega_0 L_1)^{-1}$$

где S_e и S_i — спектральные плотности сторонних источников $e_{ba}(t)$ и $i_a(t)$ на резонансной частоте гравитационного детектора ω_0 . Для ультракоротких всплексов гравитационного излучения, когда $\tau \to 0$, интеграл в (12) может быть вычислен с использованием теории вычетов; тогда

$$H(t) - K_0 \operatorname{Re}\left[\exp\left\{j\omega\left(t - t_0 + \widehat{\tau}/2\right)\right\}\sum_{h} \operatorname{Res}\frac{\exp\left\{j\omega_h\left(t - t_0 + \widehat{\tau}/2\right)\right\}}{Q\left(j\omega_h\right)Q\left(-j\omega_h\right)}\right], \quad (13)$$

где ω_k — корень алгебраического уравнения $Q(\omega_k) = 0$ (потерями в системе пренебрегаем).

Будем искать решение этого уравнения по схеме Ньютона, предполагая, что $\omega_k = \Omega_k + \xi_k$, Ω_k — корень характеристического уравнения

$$\widehat{\Delta}(\omega_k) = 0. \tag{14}$$

Тогда время установления в оптимальном приемнике с учетом (13). и (14) определяется следующей формулой:

$$\tau_{t} = \min_{k} \left[\left[\operatorname{Im} \frac{j\widehat{\Delta}_{N-1} (\Omega_{k}) \varepsilon^{1-N} \rho}{\frac{d}{d\omega} (\widehat{\Delta}_{N} + j\widehat{\Delta}_{N-1} \varepsilon^{1-N} \rho) \right]_{\omega = \Omega_{k}}} \right]^{-1}$$

Из рекуррентных соотношений (8) следует, что

$$\widehat{\Delta}_{k}(\omega) = \widehat{\Delta}_{k-1}(\omega) (-2\omega/\omega_{0}) - \varepsilon \widehat{\Delta}_{k-2}(\omega), \ k = \overline{1, N},$$

$$\widehat{\Delta}_{0}(\omega) = -jL_{1}\omega_{0}, \ \widehat{\Delta}_{1}(\omega) = -jL_{1}\omega_{0}(-2\omega/\omega_{0}).$$

Эти формулы значительно упрощают расчет длительности переходных процессов в механической системе со многими степенями свободы.

Выводы

Постоянный коэффициент трансформации (отношение последующей и предыдущей масс), а также равенство парциальных частот механической системы позволяют получить рекуррентные формулы для непосредственного расчета спектральных характеристик сигнала и шума на выходе гравитационной антенны с подобным TC. В то же время исходные рекуррентные соотношения (1) оказываются полезными при расчете произвольного TC с переменным коэффициентом трансформации $\varepsilon = \varepsilon(k), \ k = \overline{1, N}$, и несовпадающими парциальными частотами.

Автор выражает благодарность В. В. Кулагину и В. Н. Руденко за внимание к работе.

ЛИТЕРАТУРА

[1] Гусев А. В., Цыганов А. В.//Вестн. Моск. ун-та. Физ. Астрон. 1994. 35, № 1. С. 52. [2] Харкевич А. А. Теория преобразователей. М., 1972. [3] Айнбиндер А. И. Входные каскады радиоприемников. М., 1974. [4] Воронцов Ю. И. Теория и методы макроскопических измерений. М., 1989. [5] Рытов С. М. Введение в статистическую радиофизику. Т. 1. М., 1974. [6] Бичак И., витационные волны в ОТО и проблема их обнаружения. нов В. И. Оптимальный прием. М., 1983.

Поступила в редакцию 29.11.93