

произволу в выборе единиц измерения величин  $\mathbf{Z}_m$ ,  $\varphi_m$ ,  $\mathbf{A}_m$ ,  $\mathbf{H}_m$  и  $\mathbf{B}_m$ , как это отмечено в формулах (1), (2). Аналогичное обстоятельство имеет место и при описании поля поляризованного диэлектрика. Таким образом, в педагогическом процессе в разделе «Электричество и магнетизм» курса физики применение системы СИ ограничивает логическое восприятие студентами физических моделей по сравнению с системами Гаусса или Хевисайда–Лоренца.

Детальное обсуждение представленных здесь научно-методических проблем выполнено в работах [15] и [19] (в более сжатом виде статья опубликована в журнале УФН. **173**, № 11. С. 1241).

#### Литература

1. Терлецкий Я.П., Рыбаков Ю.П. Электродинамика. М., 1990.
2. Можен Ж. Механика электромагнитных сред. М., 1991.
3. Матвеев А.Н. Электричество и магнетизм. М., 1983.
4. Фейнман Р., Лейтон Р., Сэндс М. Фейнмановские лекции по физике. Т. 7. М., 1977.
5. Телеснин Р.В., Яковлев В.Ф. Курс физики. Электричество. М., 1969.
6. Обозначения, единицы измерения и терминология в физике (документ UIP 20, 1978) // УФН. 1979. **129**, № 2. С. 328.
7. Тамм И.Е. Основы теории электричества. М., 1989.

8. Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. Электродинамика сплошных сред. Т. 8. М., 1982.
9. Калашников С.Г. Электричество и магнетизм. М., 1985.
10. Парселл Э. Электричество и магнетизм. М., 1983.
11. Сивухин Д.В. Общий курс физики. Т. 3. Электричество. М., 2002.
12. Зильберман Г.Е. Электричество и магнетизм. М., 1976.
13. Новожилов Ю.В., Яппа Ю.А. Электродинамика. М., 1978.
14. Зоммерфельд А. Электродинамика. М., 1958.
15. Антонов Л.И., Лукашева Е.В., Миронова Г.А., Скачков Д.Г. // Препринт физ. ф-та МГУ № 3/2002.
16. Магнетизм и магнитные материалы: Терминологический справочник / Под ред. Ф.В. Лисовского, Л.И. Антонова. М., 1997.
17. Антонов Л.И., Больных И.К., Лукашева Е.В. и др. // Препринт физ. ф-та МГУ № 1/2002.
18. Тихонов А.Н., Самарский А.А. Уравнения математической физики. М., 1999.
19. Антонов Л.И., Больных И.К., Лукашева Е.В. и др. // Препринт физ. ф-та МГУ № 3/2001.
20. Антонов Л.И., Миронова Г.А., Лукашева Е.В., Селиверстов А.В. // Препринт физ. ф-та МГУ № 6/1999.
21. Антонов Л.И., Лукашева Е.В., Миронова Г.А., Малова Т.И. // Препринт физ. ф-та МГУ № 5/1999.

Поступила в редакцию  
03.03.03

УДК 530.12

## ДВИЖЕНИЕ МАССИВНЫХ ЧАСТИЦ В СТАТИЧЕСКОЙ СФЕРИЧЕСКИ СИММЕТРИЧНОЙ МЕТРИКЕ В СКАЛЯРНО-ТЕНЗОРНОЙ ТЕОРИИ ГРАВИТАЦИИ

Х. Х. Эрнандес

(кафедра квантовой теории и физики высоких энергий)

E-mail: denisov@srd.sinp.msu.ru

Проведено исследование влияния скалярного заряда на траекторию движения массивных частиц в случае сферически симметричной модели. Показано как действует гравитационное поле скалярной звезды на смещение перицентра траектории массивных тел и согласованность данной теории с предсказаниями ОТО при отсутствии скалярного источника в пределах Солнечной системы.

Как показано в предыдущих работах [1, 2], гравитационному полю скалярной звезды соответствуют компоненты метрического тензора, разложение которых в случае  $\xi \sim r_g^2$  и  $wsQ^2/r^4 \sim \xi/r^2$  имеет вид:

$$\begin{aligned} \tilde{g}_{00} &= 1 - \frac{r_g}{r} + \frac{r_g^2}{2r^2} - \frac{r_g\sqrt{\xi}}{2r^2} - \frac{wsQ^2}{r^4}, \\ \tilde{g}_{rr} &= - \left[ 1 + \frac{r_g}{r} + \frac{r_g^2}{2r^2} + \frac{r_g\sqrt{\xi}}{2r^2} - \frac{Q^2}{r^4}(b + ws) \right], \\ \tilde{g}_{\varphi\varphi} &= -r^2 \left[ 1 + \frac{r_g}{r} - \frac{\sqrt{\xi}}{r} + \frac{r_g^2}{2r^2} - \frac{r_g\sqrt{\xi}}{2r^2} - \frac{wsQ^2}{r^4} \right], \end{aligned} \quad (1)$$

где  $r_g$  — гравитационный радиус центра тяготения (скалярной звезды зарядом  $Q$ ),  $\xi = 32\pi\lambda Q^2$ , а  $b, p, s, w$  и  $\lambda$  — постоянные величины нашей теории.

Прежде чем приступить к изучению новых эффектов, которые будут проявляться в движении массивных пробных частиц из-за наличия скалярного гравитационного заряда, сделаем следующее замечание: так как переменная  $r$  псевдориманова пространства-времени (1) является координатной величиной, представляющей определенный выбор деления радиальной оси, то мы можем, не ограничивая общности,

использовать и другие способы маркировки точек этой оси.

Для наших целей удобнее перейти от переменной  $r$  в выражениях (1) к радиальной переменной  $r'$  согласно подстановке

$$r' = r \sqrt{1 + \frac{r_g}{r} - \frac{\sqrt{\xi}}{r} + \frac{r_g^2}{2r^2} - \frac{r_g \sqrt{\xi}}{2r^2} - \frac{wsQ^2}{r^4}}.$$

Такое преобразование не выводит нас из первоначальной системы отсчета и не сказывается на физически наблюдаемых величинах.

Переходя в выражениях (1) к новой радиальной координате и опуская в полученных соотношениях штрихи, будем иметь

$$\begin{aligned} \tilde{g}_{00} &= 1 - \frac{r_g}{r} - \frac{wsQ^2}{r^4}, \\ \tilde{g}_{rr} &= - \left[ 1 + \frac{r_g}{r} + \frac{r_g^2}{r^2} - \frac{\xi}{4r^2} - \frac{Q^2}{r^4}(b + 4ws) \right], \\ \tilde{g}_{\varphi\varphi} &= -r^2. \end{aligned} \quad (2)$$

Исходя из выражений (2) и уравнений геодезического движения:

$$\frac{du^i}{ds} + \Gamma_{nl}^i u^n u^l = 0$$

получим следующие дифференциальные уравнения:

$$\begin{aligned} \frac{du^0}{ds} + \frac{\tilde{g}'_{00}}{\tilde{g}_{00}} u^0 u^r &= 0, \\ \frac{du^r}{ds} - \frac{\tilde{g}'_{00}}{2\tilde{g}_{rr}} + \frac{r}{\tilde{g}_{rr}} (u^\varphi)^2 + \frac{\tilde{g}'_{rr}}{2\tilde{g}_{rr}} (u^r)^2 &= 0, \\ \frac{du^\varphi}{ds} + \frac{2}{r} u^\varphi u^r &= 0, \end{aligned} \quad (3)$$

где штрих обозначает производную по  $r$ .

Несложно убедиться, что первое и третье уравнения системы (3) дают

$$u^0 = \frac{E}{\tilde{g}_{00}}, \quad u^r = \frac{J}{r^2}, \quad (4)$$

где  $E$  и  $J$  — пока неизвестные константы интегрирования.

Подставляя условие движения массивных частиц  $u^i u_i = 1$  и выражения (4) в уравнения (3), можно найти первый интеграл для второго уравнения системы (3):

$$(u^r)^2 = -\frac{1}{\tilde{g}_{rr}} \left\{ \frac{E^2}{\tilde{g}_{00}} - \frac{J^2}{r^2} - 1 \right\}. \quad (5)$$

Уравнения (3)–(5) позволяют провести полное исследование законов движения массивных частиц в гравитационном поле (2).

Комбинируя уравнение (5) и второе выражение системы (4) и исключая параметр  $s$ , получим урав-

нение траектории финитного движения массивной частицы в скалярном гравитационном поле (2):

$$\left( \frac{dr}{d\varphi} \right)^2 = -\frac{r^4}{J^2 \tilde{g}_{rr}} \left\{ \frac{E^2}{\tilde{g}_{00}} - \frac{J^2}{r^2} - 1 \right\}. \quad (6)$$

Как известно, в перигеетре расстояние массивного пробного тела минимально и равно  $r_- = a(1-e)$ , а в апоцентре максимально и равно  $r_+ = a(1+e)$ , где  $a$  и  $e$  — длина большой полуоси и эксцентриситет квазиэллиптической траектории ( $e < 1$ ) соответственно. Эти значения целесообразно использовать вместо  $E$  и  $J$  в качестве параметров орбиты. Поскольку в данных точках величина, определенная в (6), обращается в нуль, тогда исходя из этого условия и подставляя выражения метрического тензора (2), получим значения для постоянных  $E^2$  и  $J^2$ :

$$\begin{aligned} E^2 &= 1 - \frac{r_g}{2L}(1-e^2) + \frac{r_g^2}{4L^2}(1-e^2)^2 + \frac{wsQ^2}{L^4}(1-e^2)^2, \\ J^2 &= \frac{r_g L}{2} \left[ 1 + \frac{r_g}{2L}(3+e^2) \right] + \frac{2wsQ^2}{L^2}(1+e^2). \end{aligned}$$

В последних выражениях введено значение фокального параметра:

$$L = a(1-e^2).$$

Учитывая эти значения, получим уравнение траектории исходя из (6) и найденных значений для  $E$  и  $J$  при замене  $u = r^{-1}$ :

$$\begin{aligned} \left( \frac{du}{d\varphi} \right)^2 &= -\frac{(1-e^2)}{L^2} \left[ 1 - \frac{2r_g}{L} + \frac{r_g^2}{L^2}(3+e^2) - \right. \\ &\quad \left. - \frac{2wsQ^2}{r_g L^3}(3+e^2) + \frac{wsQ^2}{L^4}(17+14e^2+e^4) \right] + \\ &\quad + \frac{2}{L} \left[ 1 - \frac{r_g}{2L}(3+e^2) + \frac{r_g^2}{4L^2}(3+e^2)^2 - \right. \\ &\quad \left. - \frac{4wsQ^2}{r_g L^3}(1+e^2) + \frac{4wsQ^2}{L^4}(3+4e^2+e^4) \right] u - \\ &\quad - \left[ 1 + \frac{\xi}{4L^2}(1-e^2) \right] u^2 + r_g u^3 - \\ &\quad - \left\{ \frac{\xi}{4} - \frac{2wsQ^2}{r_g L} + \frac{Q^2}{L^2} [4ws(2-e^2) + b(1-e^2)] \right\} u^4 - \\ &\quad - (4ws+b)Q^2 u^6. \end{aligned} \quad (7)$$

Решение этого уравнения будем искать в виде, использованном в работе [3]:

$$u = \frac{1}{L} [A + B \sin \Psi(\varphi)], \quad (8)$$

где  $A$  и  $B$  — некие пока неизвестные параметры.

Подставляя соотношение (8) в уравнение (7), несложно получить выражения для  $A$  и  $B$ :

$$\begin{aligned} A &= 1 + \frac{r_g^2}{4L^2}(3+e^2)^2 - \frac{\xi}{4L^2}(3+e^2) - \\ &\quad - \frac{Q^2}{L^4} [16ws(1+2e^2) + b(5+10e^2+e^4)], \end{aligned}$$

$$B = \left\{ e^2 + \frac{r_g^2}{2L^2}(3 + 10e^2 + 3e^4) - \frac{\xi}{2L^2}(1 + 3e^2) - \frac{Q^2}{L^4} [ws(5 + 69e^2 + 23e^4 - e^6) + 2b(1 + 10e^2 + 5e^4)] \right\}^{\frac{1}{2}}.$$

Функция  $\Psi(\varphi)$  имеет вид:

$$\begin{aligned} \Psi(\varphi) = & \varphi + \varphi_0 - \frac{r_g}{2L} [3(\varphi + \varphi_0) - e \cos(\varphi + \varphi_0)] + \\ & + \frac{r_g^2}{32L^2} \left\{ 6[6 + e^2 - 4e \sin(\varphi + \varphi_0)](\varphi + \varphi_0) - \right. \\ & \left. - 48e \cos(\varphi + \varphi_0) + e^2 \sin 2(\varphi + \varphi_0) \right\} + \\ & + \frac{\xi}{32L^2} [2(14 + e^2)(\varphi + \varphi_0) - 16e \cos(\varphi + \varphi_0) - \\ & - e^2 \sin 2(\varphi + \varphi_0)] - \frac{wsQ^2}{4r_gL^3} [6(4 + e^2)(\varphi + \varphi_0) - \\ & - 16e \cos(\varphi + \varphi_0) - e^2 \sin 2(\varphi + \varphi_0)] + \\ & + \frac{wsQ^2}{48L^4} \left\{ 12[252 + 161e^2 + 3e^4 + 3(12e + e^3) \times \right. \\ & \times \sin(\varphi + \varphi_0) - 3e^2 \cos 2(\varphi + \varphi_0)](\varphi + \varphi_0) - \\ & - 3(896e + 205e^3) \cos(\varphi + \varphi_0) - 24(20e^2 + e^4) \times \\ & \times \sin 2(\varphi + \varphi_0) + 55e^3 \cos 3(\varphi + \varphi_0) + \\ & \left. + 3e^4 \sin 4(\varphi + \varphi_0) \right\} + \frac{bQ^2}{64L^4} [12(56 + 48e^2 + e^4) \times \\ & \times (\varphi + \varphi_0) - 16(48e + 13e^3) \cos(\varphi + \varphi_0) - \\ & - 8(16e^2 + e^4) \sin 2(\varphi + \varphi_0) + 16e^3 \cos 3(\varphi + \varphi_0) + \\ & \left. + e^4 \sin 4(\varphi + \varphi_0) \right], \end{aligned}$$

где  $\varphi_0$  — постоянная интегрирования.

Посредством изменения функции  $\Psi(\varphi)$  за один полный оборот траектории финитного движения между двумя значениями  $\varphi$  соответствующими перицентра, найдем значение его смещения. Начальное значение точки перицентра обозначим  $\varphi = \pi/2$ , а

следующему прохождению траектории через данную точку будет отвечать  $\varphi = 5\pi/2 + \Delta\varphi$ , тогда исходя из выражения

$$\Psi\left(\frac{5\pi}{2} + \Delta\varphi\right) = \Psi\left(\frac{\pi}{2}\right) + 2\pi$$

находим значение смещения перицентра финитной траектории массивной частицы за один оборот:

$$\begin{aligned} \Delta\varphi = & \frac{3\pi r_g}{L} + \frac{3\pi r_g^2}{8L^2}(18 + e^2) - \frac{\pi\xi}{8L^2}(14 + e^2) + \\ & + \frac{3\pi wsQ^2}{r_gL^3}(4 + e^2) - \frac{\pi Q^2}{8L^4} [4ws(72 + 104e^2 + 3e^4) + \\ & + 3b(56 + 48e^2 + e^4)]. \end{aligned} \quad (9)$$

Данная формула демонстрирует непосредственный вклад скалярного гравитационного заряда в эффект смещения перицентра траектории массивной частицы при ее финитном движении. Естественно, что при отсутствии ( $Q = 0$ ) гравитационного заряда выражение (9) переходит в известную формулу общей теории относительности.

Работа выполнена при поддержке гранта Президента РФ № 1450.2003.2

#### Литература

1. Денисов В.И., Эрнандес Х.Х. // Вестн. Моск. ун-та. Физ. Астрон. 1999. № 2. С. 3 (Moscow University Phys. Bull. 1999. No. 2. P. 1).
2. Денисов В.И., Эрнандес Х.Х. // Вестн. Моск. ун-та. Физ. Астрон. 2002. № 1. С. 3 (Moscow University Phys. Bull. 2002. No. 1. P. 1).
3. Денисов В.И., Денисова И.П., Кривченков И.В. // ЖЭТФ. 2002. **122**, № 8. С. 227.

Поступила в редакцию  
03.04.03